

DAFTAR PUSTAKA

- [1] A. B. Utama and S. Anwar, “Sejarah Penggunaan Pesawat Terbang Tanpa Awak (PTTA) Dalam Perang Modern Dan Persiapan Militer Indonesia History of the Use of Unmanned Aerial Vehicle (UAV) in the Modern War and the Preparation of the Indonesian Military,” *Sej. Pengguna. Pesawat Terbang Tanpa Awak Dalam Perang Mod. Dan Persiapan Militer Indones. Hist. Use Unmanned Aer. Veh. Mod. War Prep. Indones. Mil.*, vol. 11, 2021.
- [2] A. Ansyori and A. Yudhana, “Implementasi Waypoint Menggunakan GPS pada UAV untuk Mendapatkan Akurasi Terbaik dengan Pengontrol PID,” *Bul. Ilm. Sarj. Tek. Elektro*, vol. 3, pp. 210–220, Apr. 2022, doi: 10.12928/biste.v3i3.4851.
- [3] P. Rachmawati and M. H. Asyam, “Sistem Kontrol Pesawat Tanpa Awak Untuk Menentukan Waypoint Berbasis Ardupilot,” *Quantum Tek. J. Tek. Mesin Terap.*, vol. 2, no. 2, pp. 80–86, 2021, doi: 10.18196/jqt.v2i2.11490.
- [4] W. Suparta, “Pengembangan Dronecopter Untuk Pengiriman Paket,” *Pros. Semin. Nas. Has. Penelit. dan Pengabd. Masy.*, pp. 160–166, 2022.
- [5] H. S. Saroinsong, V. C. Poekoel, and P. D. . Manembu, “Rancang bangun wahana pesawat tanpa awak (Fixed Wing) berbasis Ardupilot,” *J. Tek. Elektro dan Komput.*, vol. 7, no. 1, pp. 73–84, 2018, [Online]. Available: <https://ejournal.unsrat.ac.id/index.php/elekdankom/article/download/19195/18753>
- [6] H. Supriyanto, N. Afifah, and A. Budiarto, “Sistem Kendali Quadcopter

- Melalui Jaringan Internet Berbasis Lokasi dan Pengenalan Marker Menggunakan Smartphone,” *Pros. Ind. Res. Work. Natl. Semin.*, vol. 10, no. 1, pp. 141–148, 2019.
- [7] W. Suparta, A. Basuki, and M. Arsyad, “The development of quadcopter using Arducopter APM 2.8 with autopilot for tracking point of drop-off goods,” *IOP Conf. Ser. Earth Environ. Sci.*, vol. 1151, p. 12032, Mar. 2023, doi: 10.1088/1755-1315/1151/1/012032.
- [8] A. F. Anto and T. Sukardiyono, “Prototype Autonomous Rover Pembersih Sampah Pantai menggunakan ArduPilot,” *Elinvo (Electronics, Informatics, Vocat. Educ.*, vol. 4, no. 2, pp. 202–209, 2019, doi: 10.21831/elinvo.v4i2.28793.
- [9] S. Baldi, D. Sun, X. Xia, G. Zhou, and D. Liu, “ArduPilot-Based Adaptive Autopilot: Architecture and Software-in-the-Loop Experiments,” *IEEE Trans. Aerosp. Electron. Syst.*, vol. 58, p. 1, Oct. 2022, doi: 10.1109/TAES.2022.3162179.
- [10] A. Z. Fatwa, “BAB II Tinjauan Pustaka BAB II TINJAUAN PUSTAKA 2.1. 1–64,” *Gastron. ecuatoriana y Tur. local.*, vol. 1, no. 69, pp. 1–64, 2022.
- [11] T. K. Herli Efison, W. E. Sulistiono, M. A. M. Batubara, and G. F. Nama, “Pengembangan Aplikasi Ground Control Station (Gcs) Untuk Pengawasan Dan Pengendalian Uav,” *J. Inform. dan Tek. Elektro Terap.*, vol. 11, no. 1, 2023, doi: 10.23960/jitet.v11i1.2798.
- [12] T. Akhir, *PERANCANGAN SMART DRONE BERBASIS INTERNET OF*

*THINGS (IOT) UNTUK PENGONTROLAN HAMA BURUNG PADA
DESIGN OF IOT-BASED SMART DRONE FOR BIRD PEST DESIGN OF
IOT-BASED SMART DRONE FOR BIRD PEST. 2023.*

- [13] M. Yuda and P. Airlangga, “Perencanaan Sistem Gerak Quadcopter Sebagai Alat Pemantau Kawasan Lingkungan Bencana Untuk Field Triage Korban Bencana,” 2023.
- [14] M. Aman and M. Asbani, “Pengembangan Aplikasi History GPS Tracker Berbasis Web Pada Handphone,” *JIKEM J. Ilmu Komputer, Ekon. dan Manaj.*, vol. 1, no. 1, pp. 17–29, 2020.
- [15] F. Ramdani and I. Ikbali, “Pembangunan Aplikasi Ground Control Station Pada Unmanned Aerial Vehicle (Uav) Berbasis Internet Of Things,” vol. 1, no. 1, 2019, [Online]. Available: https://elibrary.unikom.ac.id/id/eprint/2484/%0Ahttps://elibrary.unikom.ac.id/id/eprint/2484/8/UNIKOM_FAKHRI_RAMDANI_BAB_2.pdf
- [16] Nurdamayanti, L. S. Sartika, and A. M. Prasetya, “Pengaturan Kecepatan Motor Brushless Direct Current (BLDC) Menggunakan Metode Field Oriented Control (FOC),” *J. Edukasi Elektro*, vol. 06, no. 02, pp. 143–148, 2022.
- [17] A. Admin, E. Eko Prasetyo, and E. Irmawan, “Pengujian Temperatur Esc Menggunakan Pendingin Peltier Teci-12706 Dengan Metode Eksperimen,” *Tek. STTKD J. Tek. Elektron. Engine*, vol. 8, no. 1, pp. 146–151, 2022, doi: 10.56521/teknika.v8i1.615.
- [18] I. Suroso, *Peran Drone/Unmanned Aerial Vehicle (UAV) Buatan STTKD*

dalam Dunia Penerbangan . 2020. doi: 10.30536/p.sinaskpa.i.12.

- [19] A. U. Purba and B. Yulianti, “Analisis Pengaruh Kecepatan Sudut Terhadap Putaran Propeller Dan Kestabilan Quadcopter,” *J. Teknol. Ind.*, vol. 8, pp. 27–33, 2019.
- [20] B. A. B. Ii, T. Pustaka, and D. A. N. Landasan, “Bab Ii Tinjauan Pustaka Dan Landasan Teori Perkembangan Serangga,” *Repository.Ubb.Ac.Id*, vol. 1(3), no. 2021, pp. 9–30, 2018.
- [21] A. Tedyyana and L. Wati, “Pengembangan Sistem Remote Komputer Berbasis Android,” *INOVTEK Polbeng - Seri Inform.*, vol. 1, no. 2, p. 117, 2016, doi: 10.35314/isi.v1i2.130.